

# LA CORRISPONDENZA DI LIE

Candidato:  
**Jessica Porta**

Relatore:  
**Prof. Andrea Loi**

Università degli Studi di Cagliari

23 Luglio 2020

- Gruppi di Lie
- Algebra di Lie
- Passaggio da un gruppo di Lie ad un'algebra di Lie
- Passaggio da un'algebra di Lie a un gruppo di Lie
- Teorema di corrispondenza di Lie

## Definizione

Un **gruppo di Lie** è una varietà differenziabile  $G$  munita di una struttura di gruppo tale che le operazioni algebriche

$$\mu : G \times G \longrightarrow G \qquad \iota : G \longrightarrow G$$

$$(g_1, g_2) \longmapsto \mu(g_1, g_2) = g_1 \cdot g_2 \qquad g \longmapsto \iota(g) = g^{-1}$$

siano differenziabili, o equivalentemente, di classe  $C^\infty$ .

## Definizione

Un **gruppo di Lie** è una varietà differenziabile  $G$  munita di una struttura di gruppo tale che le operazioni algebriche

$$\mu : G \times G \longrightarrow G \qquad \iota : G \longrightarrow G$$

$$(g_1, g_2) \longmapsto \mu(g_1, g_2) = g_1 \cdot g_2 \qquad g \longmapsto \iota(g) = g^{-1}$$

siano differenziabili, o equivalentemente, di classe  $C^\infty$ .

Si definisce *omomorfismo di gruppi di Lie* un omomorfismo di gruppi che sia differenziabile.

Un *isomorfismo tra gruppi di Lie* è un omomorfismo di gruppi che sia anche un diffeomorfismo.

# Esempi di gruppi di Lie

*Il gruppo moltiplicativo  $(\mathbb{R}^*, \cdot)$*

# Esempi di gruppi di Lie

*Il gruppo moltiplicativo  $(\mathbb{R}^*, \cdot)$*

In  $\mathbb{R}^* = \mathbb{R} \setminus \{0\}$  possiamo definire le operazioni

$$\cdot : \mathbb{R}^* \times \mathbb{R}^* \rightarrow \mathbb{R}^* \quad \text{e} \quad \iota : \mathbb{R}^* \rightarrow \mathbb{R}^*$$

$$(x, y) \mapsto x \cdot y \quad \quad \quad x \mapsto \iota(x) = x^{-1}$$

che sono entrambe di classe  $C^\infty$ .

Pertanto  $(\mathbb{R}^*, \cdot)$  è un gruppo di Lie.

# Esempi di gruppi di Lie

*Il gruppo abeliano  $(\mathbb{R}^n, +)$*

# Esempi di gruppi di Lie

## Il gruppo abeliano $(\mathbb{R}^n, +)$

In  $\mathbb{R}^n$  possiamo definire l'operazione

$$+ : \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \longrightarrow \mathbb{R}^n$$

$$(x = (x^1, \dots, x^n), y = (y^1, \dots, y^n)) \longmapsto x+y = (x^1+y^1, \dots, x^n+y^n)$$

e l'operazione

$$\iota : \mathbb{R}^n \longrightarrow \mathbb{R}^n$$

$$x = (x^1, \dots, x^n) \longmapsto \iota(x) = -(x^1, \dots, x^n)$$

Entrambe sono di classe  $C^\infty$ ; pertanto  $(\mathbb{R}^n, +)$  è un gruppo di Lie.



# Esempi di gruppi di Lie

*Il gruppo lineare generale  $GL(n, \mathbb{R})$*

$$GL(n, \mathbb{R}) = \{A \in \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{R}) \mid \det(A) \neq 0\}$$

# Esempi di gruppi di Lie

Il gruppo lineare generale  $GL(n, \mathbb{R})$

$$GL(n, \mathbb{R}) = \{A \in \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{R}) \mid \det(A) \neq 0\}$$

Definiamo l'operazione

$$\mu : GL(n, \mathbb{R}) \times GL(n, \mathbb{R}) \longrightarrow GL(n, \mathbb{R})$$

$$(A, B) \longmapsto \mu(A, B) = AB$$

dove  $AB$  è il prodotto usuale delle due matrici  $A$  e  $B$ .

Se  $A = (a_{ij})$  e  $B = (b_{ij})$ , l'operazione  $\mu(A, B)$  è definita come

$$(AB)_{ij} = \sum_{k=1}^n a_{ik} b_{kj} \quad i, j = 1, 2, \dots, n$$

# Esempi di gruppi di Lie

Definiamo la funzione inversa

$$\iota : GL(n, \mathbb{R}) \longrightarrow GL(n, \mathbb{R})$$

$$A \longmapsto \iota(A) = A^{-1}$$

dove  $A^{-1}$  è l'inversa della matrice  $A$  rispetto alla moltiplicazione righe per colonne, così definita

$$A^{ij} = (A^{-1})_{ij} = \frac{c_{ij}}{\det A}$$

dove  $c_{ij}$  è il complemento algebrico dell'elemento  $a_{ij}$ , ovvero il determinante della matrice che si ottiene eliminando dalla matrice  $A$  la  $i$ -esima riga e la  $j$ -esima colonna.

Sia  $\mu$  che  $\iota$  sono di classe  $C^\infty$ .

Pertanto  $GL(n, \mathbb{R})$  è un gruppo di Lie.

## Altri esempi di gruppi di Lie

$$GL(n, \mathbb{R}) = \{A \in \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{R}) \mid \det(A) \neq 0\}$$

$$GL(n, \mathbb{C}) = \{A \in \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{C}) \mid \det(A) \neq 0\}$$

$$SL(n, \mathbb{R}) = \{A \in \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{R}) \mid \det(A) = 1\}, \quad SL(n, \mathbb{C})$$

$$O(n, \mathbb{R}) = \{A \in GL(n, \mathbb{R}) \mid A^T A = I\}$$

$$SO(n, \mathbb{R}) = \{A \in SL(n, \mathbb{R}) \mid A^T A = I\}$$

*Il gruppo moltiplicativo dei quaternioni non nulli  $(\mathbb{H}^*, \cdot)$*

*Il gruppo moltiplicativo dei quaternioni unitari  $(\mathbb{H}_1, \cdot)$*

$$Aff(\mathbb{R}^n) = \{F : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n \mid F(x) = Ax + b, A \in GL(n, \mathbb{R}), b \in \mathbb{R}^n\}$$

# Gruppi di Lie come gruppi di trasformazioni

Per ogni elemento  $g \in G$  fissato, consideriamo le applicazioni

*Traslazione a Sinistra*

$$L_g : G \longrightarrow G$$

$$h \longmapsto L_g h$$

*Traslazione a destra*

$$R_g : G \longrightarrow G$$

$$h \longmapsto R_g h$$

dove

$$L_g h = \mu(h, g) = g \cdot h \quad R_g h = \mu(g, h) = h \cdot g$$

$L_g$  e  $R_g$  sono diffeomorfismi (ma non omomorfismi di gruppi).

## Definizione

Un' **algebra di Lie (reale)** è uno spazio vettoriale reale  $\mathcal{L}$  in cui è definito un prodotto, chiamato *parentesi di Lie*, come

$$[ , ] : \mathcal{L} \times \mathcal{L} \longrightarrow \mathcal{L}$$

$$(X, Y) \longmapsto [X, Y]$$

che,  $\forall X, Y, Z \in \mathcal{L}$  e  $\forall \alpha, \beta \in \mathbb{R}$ , gode delle seguenti proprietà

- 1 riflessività:  $[X, X] = 0$
- 2  $\mathbb{R}$ -bilinearità:  $[\alpha X + \beta Y, Z] = \alpha[X, Z] + \beta[Y, Z]$
- 3 antisimmetria:  $[X, Y] = -[Y, X]$
- 4 identità di Jacobi:  $[X, [Y, Z]] + [Y, [Z, X]] + [Z, [X, Y]] = 0$

# Campi di vettori invarianti a sinistra

Sia  $X \in \mathfrak{X}(G) = \{\text{campi di vettori } C^\infty \text{ su } G\}$ .

## Definizione

$X$  è *invariante a sinistra* se  $(L_g)_*X = X$  cioè se

$$(L_g)_*X_h = X_{L_g(h)} = X_{gh} \quad \forall g, h \in G.$$

Se  $X$  e  $Y$  sono due campi di vettori invarianti a sinistra allora anche i campi

$$X + Y, \quad \lambda X \ (\lambda \in \mathbb{R}), \quad [X, Y]$$

sono invarianti a sinistra.

# Algebra di Lie di un gruppo di Lie

Infatti, se  $X$  e  $Y$  sono  $L_g$ -invarianti si ha che

$$L_{g^*}[X, Y] = [L_{g^*}X, L_{g^*}Y] = [X, Y]$$

Pertanto

L'insieme di tutti i campi di vettori invarianti a sinistra su un gruppo di Lie  $G$  forma una sottoalgebra di  $(\mathfrak{X}(G), [,])$  che viene chiamata **algebra di Lie di  $G$**  e si denota con

$$\mathcal{L}(G) = \{X \in \mathfrak{X}(G) \mid L_{g^*}X = X \ \forall g \in G\} \subset \mathfrak{X}(G)$$



# Algebra di Lie di un gruppo di Lie

## Teorema

L'algebra di Lie  $\mathcal{L}(G)$  di un gruppo di Lie  $G$  è isomorfa (come spazio vettoriale) a  $T_e G$  e quindi  $\dim \mathcal{L}(G) = \dim G$ .

L'isomorfismo è dato da

$$\mathcal{L}(G) \rightarrow T_e G$$

$$X \mapsto X_e$$

# Algebra di Lie di un gruppo di Lie

## Teorema

L'algebra di Lie  $\mathcal{L}(G)$  di un gruppo di Lie  $G$  è isomorfa (come spazio vettoriale) a  $T_e G$  e quindi  $\dim \mathcal{L}(G) = \dim G$ .

L'isomorfismo è dato da

$$\begin{array}{ll} \mathcal{L}(G) \rightarrow T_e G & T_e G \rightarrow \mathcal{L}(G) \\ X \mapsto X_e & X_e \mapsto X \end{array}$$

dove

$$X_h \stackrel{\text{def}}{=} L_{h*_e} X_e \quad \forall h \in G$$

# Algebra di Lie di un gruppo di Lie

Definendo

$$[ \ , \ ] : T_e G \times T_e G \rightarrow T_e G$$

$$(X_e, Y_e) \mapsto [X_e, Y_e] \stackrel{\text{def}}{=} [X, Y]_e$$

l'isomorfismo

$$\mathcal{L}(G) \rightarrow T_e G$$

$$X \mapsto X_e$$

permette di dotare  $T_e G$  della struttura di *algebra di Lie*.

# Esempio di algebra di Lie di un gruppo di Lie

## Esempio

L'algebra di Lie  $\mathcal{L}(GL(n, \mathbb{R}))$  dello spazio lineare generale

$$GL(n, \mathbb{R}) = \{A \in \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{R}) \mid \det(A) \neq 0\}$$

# Esempio di algebra di Lie di un gruppo di Lie

## Esempio

L'algebra di Lie  $\mathcal{L}(GL(n, \mathbb{R}))$  dello spazio lineare generale

$$GL(n, \mathbb{R}) = \{A \in \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{R}) \mid \det(A) \neq 0\}$$

$GL(n, \mathbb{R})$  è un gruppo di Lie.

Definendo

$$[,] : \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{R}) \times \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{R}) \rightarrow \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{R})$$

$$(A, B) \mapsto [A, B] = AB - BA$$

È facile vedere che

$$\mathcal{L}(GL(n, \mathbb{R})) = (\mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{R}), [, ]) \stackrel{\text{not}}{=} \mathfrak{gl}(n, \mathbb{R})$$

## Definizione

Sia  $G$  un gruppo di Lie. Un **sottogruppo ad un parametro di  $G$**  è definito come un omomorfismo tra gruppi di Lie  $\gamma : \mathbb{R} \rightarrow G$ , con  $\mathbb{R}$  considerato gruppo di Lie con l'addizione.

Valgono, pertanto, le seguenti corrispondenze biunivoche :

$$\{\text{Sottogruppi a un parametro di } G\} \longleftrightarrow \mathcal{L}(G) \longleftrightarrow T_e G$$

## Definizione

Sia  $G$  un gruppo di Lie con algebra di Lie  $T_e G$ . Si definisce **applicazione esponenziale di  $G$** , la seguente applicazione:

$$\exp : T_e G \longrightarrow G$$

$$X \mapsto \exp X \stackrel{\text{def}}{=} \gamma(1)$$

dove  $\gamma$  è il sottogruppo a un parametro generato da  $X$ .

# Dagli omomorfismi di gruppi di Lie agli omomorfismi di algebre di Lie

Se considero un omomorfismo tra gruppi di Lie

$$\varphi : G \rightarrow H$$

posso considerare il differenziale nell'identità

$$\varphi_{*e} : T_e G \rightarrow T_e H$$



# Dagli omomorfismi di gruppi di Lie agli omomorfismi di algebre di Lie

Se  $\varphi : G \rightarrow H$  è un omomorfismo allora si dimostra che anche  $\varphi_{*e}$  è un omomorfismo di algebre di Lie.

$$(\varphi_{*e}([X_e, Y_e]) = [\varphi_{*e}X_e, \varphi_{*e}Y_e])$$

In particolare, se  $\varphi$  è un isomorfismo allora anche il differenziale lo è. Pertanto, gruppi di Lie isomorfi possiedono algebre di Lie isomorfe.

# Dagli omomorfismi di algebre di Lie agli omomorfismi di gruppi di Lie

## Teorema

Siano  $G$  e  $H$  gruppi di Lie semplicemente connessi.

Siano  $T_e G$  e  $T_e H$  le rispettive algebre di Lie.

Per ogni omomorfismo tra algebre di Lie  $\varphi : T_e G \rightarrow T_e H$  esiste un unico omomorfismo tra gruppi di Lie  $\Phi : G \rightarrow H$  tale che  $\Phi_{*e} = \varphi$ .

$$\begin{array}{ccc} T_e G & \xrightarrow{\Phi_{*e} = \varphi} & T_e H \\ \text{exp} \downarrow & & \downarrow \text{exp} \\ G & \xrightarrow{\Phi} & H \end{array}$$

In particolare,

se  $T_e G$  e  $T_e H$  sono isomorfe allora anche  $G$  e  $H$  sono isomorfi.

## Osservazione

Se  $T_e G$  e  $T_e H$  sono isomorfe allora anche  $G$  e  $H$  sono isomorfi, se i gruppi sono semplicemente connessi.

Eliminando l'ipotesi di semplice connessione, il risultato non è più vero.

### Esempio

$$G = \mathbb{R}^n$$

$$H = T^n$$

## Osservazione

Se  $T_e G$  e  $T_e H$  sono isomorfe allora anche  $G$  e  $H$  sono isomorfi, se i gruppi sono semplicemente connessi.

Eliminando l'ipotesi di semplice connessione, il risultato non è più vero.

### Esempio

$$G = \mathbb{R}^n$$

$$H = T^n$$

$$\mathcal{L}(\mathbb{R}^n) \simeq \mathbb{R}^n$$

$$\mathcal{L}(T^n) \simeq \mathbb{R}^n$$

$\mathbb{R}^n$  e  $T^n$  hanno stessa algebra di Lie  $n$ -dimensionale  $\mathbb{R}^n$ .

Ma  $\mathbb{R}^n$  e  $T^n$  non sono gruppi di Lie isomorfi.

## Esempio

$$G = SU(2) \simeq \mathbb{H}_1$$

$$H = SO(3)$$

Si dimostra che  $SU(2)$  e  $SO(3)$  sono gruppi di Lie.

Non sono gruppi isomorfi ma possiedono algebre di Lie isomorfe.

# Il teorema di corrispondenza di Lie

## Corrispondenza di Lie

Esiste una corrispondenza biunivoca tra la classe di isomorfismi delle algebre di Lie finite dimensionalmente e la classe di isomorfismi dei gruppi di Lie semplicemente connessi, data associando a ogni gruppo di Lie semplicemente connesso la sua algebra di Lie.

# Il teorema di corrispondenza di Lie

## Teorema di Ado

Ogni algebra di Lie reale finito-dimensionale è isomorfa ad una sottoalgebra di Lie di qualche algebra matriciale  $\mathfrak{gl}(n, \mathbb{R})$  con il commutatore standard.

GRAZIE  
PER  
L'ATTENZIONE!